

ΔΥΝΑΜΗ ΚΑΙ ΤΑΛΑΝΤΩΣΗ ΣΕ ΟΡΙΖΟΝΤΙΟ ΕΠΙΠΕΔΟ

Ένα σώμα μάζας $m=1\text{Kg}$ ισορροπεί δεμένο σε ελατήριο σταθεράς $K=100\text{N/m}$ πάνω σε λείο οριζόντιο επίπεδο. Κάποια στιγμή εξασκούμε στο σώμα μια σταθερή δύναμη $F=20\text{ N}$ και με φορά προς τα δεξιά, όπως φαίνεται στο σχήμα. Όταν το ελατήριο επιμηκυνθεί μέγιστα κατά $\Delta\ell=0,4\text{m}$ από τη Θ.Φ.Μ καταργούμε τη δύναμη F .

Μόλις πάψει να εξασκείται η δύναμη ($t=0$) το σύστημα πραγματοποιεί α.α.τ.

α) Να υπολογίσετε την ενέργεια της ταλάντωσης.

β) Να υπολογίσετε την προσφερόμενη ενέργεια μέσω του έργου της εξωτερικής δύναμης F και μέχρι το σώμα να επιμηκυνθεί κατά $\Delta\ell$, καθώς και το έργο της δύναμης του ελατηρίου. Να υπολογίσετε τότε τη δυναμική ενέργεια του ελατηρίου και τη δυναμική ενέργεια της ταλάντωσης.

γ) Να γράψετε τις εξισώσεις $x(t)$ και $v(t)$ της α.α.τ που πραγματοποιεί το σώμα μόλις καταργήσουμε τη δύναμη F .

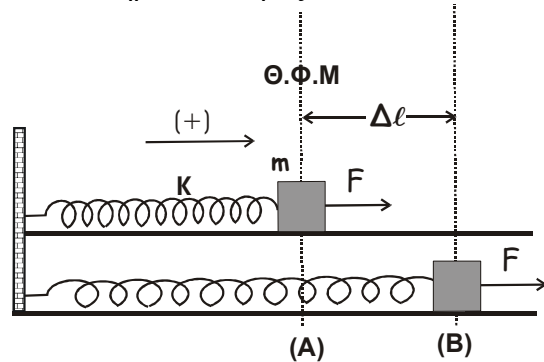
δ) Να υπολογίσετε το ρυθμό μεταβολής της κινητικής ενέργειας της μάζας m , καθώς και το ρυθμό μεταβολής της ορμής της τη χρονική στιγμή $t=\frac{\pi}{40}\text{ s}$.

ε) Όταν ακόμη ασκούμε τη δύναμη F , να υπολογίσετε την ταχύτητα της μάζας m , τη στιγμή που $x=\Delta\ell/2$ από τη θέση φυσικού μήκους του ελατηρίου.

στ) Αν καταργήσουμε την εξωτερική δύναμη F , τη στιγμή που η μάζα m , έχει μετατοπιστεί κατά $x=x_1=\Delta\ell/2$ από τη θέση φυσικού μήκους του ελατηρίου, τότε πόση είναι η προσφερόμενη ενέργεια στο σύστημα από τη δύναμη F και ποια είναι η ενέργεια της καινούργιας ταλάντωσης; Ακόμη να υπολογίσετε τη δυναμική ενέργεια της ταλάντωσης και την κινητική ενέργεια του σώματος m , εκείνη τη στιγμή. Τι παρατηρείτε;

ζ) Αν δεν καταργήσουμε τη δύναμη F , τότε να δείξετε ότι το σώμα πραγματοποιεί α.α.τ και να γράψετε την εξίσωση της ταλάντωσης $x(t)$ που πραγματοποιεί.

Θεωρείστε την προς τα δεξιά φορά θετική.



Λύση:

α) Επειδή η $\Delta\ell$ είναι η μέγιστη απομάκρυνση από τη Θ.Φ.Μ του ελατηρίου που εδώ ταυτίζεται και με τη Θ.Ι. ταλάντωσης ισχύει $\Delta\ell=A=0,4\text{m}$ οπότε για την ενέργεια ταλάντωσης της μάζας m , έχουμε $E=\frac{1}{2}\cdot K\cdot A^2\Rightarrow E=8\text{J}$.

β) Το έργο της εξωτερικής δύναμης F είναι, $W=F\cdot\Delta\ell\Rightarrow W=20\cdot 0,4=8\text{J}$ και είναι ίσο με την προσφερόμενη ενέργεια $E_{\text{πρ}}$. Η ενέργεια που προσφέραμε μέσω του W μετατράπηκε σε ενέργεια ταλάντωσης. Άρα ισχύει $E_{\text{πρ}}=W_F=E=8\text{J}$

Παρατηρούμε ότι η ενέργεια ταλάντωσης E είναι ίση με το έργο της εξωτερικής δύναμης F που ασκήσαμε στο σώμα για να το θέσουμε σε ταλάντωση και μέχρι να καταργήσουμε τη δύναμη F .

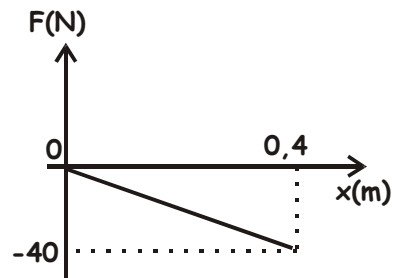
Η δυναμική ενέργεια του ελατηρίου για επιμήκυνση $x=\Delta\ell=0,4\text{m}$ είναι

$U_{\text{ελ}}=\frac{1}{2}\cdot K\cdot \Delta\ell^2\Rightarrow U_{\text{ελ}}=8\text{J}$. Επειδή βέβαια έχουμε οριζόντιο ελατήριο η Θ.Φ.Μ του ελατηρίου και η Θ.Ι.Τ της μάζας m , ταυτίζονται οπότε η δυναμική ενέργεια ταλάντωσης του σώματος (U), είναι όση και η δυναμική ενέργεια του ελατηρίου άρα $U=U_{\text{ελ}}=\frac{1}{2}\cdot K\cdot \Delta\ell^2\Rightarrow U_{\text{ελ}}=8\text{J}$.

Το έργο της δύναμης του ελατηρίου είναι $W_{F_{\text{ελ}}}=U_{\text{αρχ}}-U_{\text{τελ}}=0-\frac{1}{2}\cdot K\cdot \Delta\ell^2\Rightarrow$

$\Rightarrow W_{F_{\text{ελ}}}=-U_{\text{ελ}}=-8\text{J}$. Παρατηρούμε ότι το έργο της δύναμης του ελατηρίου είναι αριθμητικά ίσο με τη δυναμική ενέργεια του ελατηρίου.

Βέβαια το έργο της μεταβλητής δύναμης του ελατηρίου $F_{\text{ελ}}=-K\cdot x=-100\cdot x$ μπορούμε να το υπολογίσουμε και με γραφική παράσταση οπότε έχουμε, για $x=0$ είναι $F=0\text{N}$ και για $x=\Delta\ell=A=0,4\text{m}$ είναι $F=-40\text{N}$. Η γραφική παράσταση είναι η διπλανή. Το εμβαδό του τριγώνου που σχηματίστηκε είναι ίσο με το έργο της δύναμης του ελατηρίου, άρα $W_{F_{\text{ελ}}}=\frac{0,4(-40)}{2}\Rightarrow W_{F_{\text{ελ}}}=-8\text{J}$.



γ) Για $t=0$ είναι $x=+A$ αφού η προς τα δεξιά φορά είναι η θετική. Οπότε από τη γενική εξίσωση της α.α.τ: $x=A\eta\mu(\omega t+\varphi_0)$ προκύπτει $\varphi_0=\frac{\pi}{2}$ rad. Ακόμη είναι $D=K=m\omega^2\Rightarrow\omega=10\text{rad/s}$. Τελικά για την εξίσωση της α.α.τ θα έχουμε $x=0,4\eta\mu(10t+\frac{\pi}{2})$ (S.I).

Για την ταχύτητα της ταλάντωσης έχουμε $v=4\sigma\upsilon\upsilon\eta(10t+\frac{\pi}{2})$ (S.I).

δ) Για το ρυθμό μεταβολής της κινητικής ενέργειας της μάζας m , ισχύει,

$$\frac{\Delta K}{\Delta t}=-D\cdot x\cdot v\Rightarrow\frac{\Delta K}{\Delta t}=-D\cdot A\cdot\eta\mu\varphi\cdot\omega\cdot A\cdot\sigma\upsilon\upsilon\eta\varphi$$
 με $(\varphi=\omega t+\varphi_0)$ άρα

$$\frac{\Delta K}{\Delta t} = -\frac{DA^2\omega}{2} \cdot 2 \eta\mu\varphi \cdot \sigma\upsilon\nu\varphi \Rightarrow \frac{\Delta K}{\Delta t} = -E \cdot \omega \cdot \eta\mu 2\varphi \text{ με } E = \frac{DA^2}{2} = 8J.$$

Άρα προκύπτει $\frac{\Delta K}{\Delta t} = -80 \cdot \eta\mu(2\omega t + 2\varphi_0) \Rightarrow \frac{\Delta K}{\Delta t} = -80 \cdot \eta\mu(20t + \pi).$

Τότε για $t = \frac{\pi}{40}$ s έχουμε, $\frac{\Delta K}{\Delta t} = -80 \cdot \eta\mu(20 \cdot \frac{\pi}{40} + \pi) \Rightarrow \frac{\Delta K}{\Delta t} = -80 \cdot \eta\mu(\frac{3\pi}{2}) \Rightarrow$
 $\Rightarrow \frac{\Delta K}{\Delta t} = -80 \cdot \eta\mu(-\frac{\pi}{2}) \Rightarrow \frac{\Delta K}{\Delta t} = 80J/s.$

Αλλιώς,

μπορούμε για $t = \frac{\pi}{40}$ s να υπολογίσουμε την απομάκρυνση x του σώματος, οπότε

έχουμε, $x = 0,4\eta\mu(10t + \frac{\pi}{2}) \Rightarrow x = 0,4\eta\mu(10 \cdot \frac{\pi}{40} + \frac{\pi}{2}) \Rightarrow$

$\Rightarrow x = 0,4 \cdot \eta\mu(\frac{3\pi}{4}) \Rightarrow x = 0,4\eta\mu(\frac{\pi}{4}) \Rightarrow x = 0,4 \cdot \frac{\sqrt{2}}{2} \Rightarrow x = 0,2 \cdot \sqrt{2}$ m

και την ταχύτητα ταλάντωσης,

$v = 4 \cdot \sigma\upsilon\nu(10t + \frac{\pi}{2}) \Rightarrow v = 4 \cdot \sigma\upsilon\nu(\frac{3\pi}{4}) \Rightarrow v = 4 \cdot \sigma\upsilon\nu(-\frac{\pi}{4}) \Rightarrow v = -4 \cdot \frac{\sqrt{2}}{2} \Rightarrow v = -2 \cdot \sqrt{2}$ m/s.

Τελικά έχουμε, $\frac{\Delta K}{\Delta t} = -K \cdot x \cdot v \Rightarrow \frac{\Delta K}{\Delta t} = -100 \cdot 0,2 \cdot \sqrt{2} \cdot (-2 \cdot \sqrt{2}) \Rightarrow \frac{\Delta K}{\Delta t} = 80J/s.$

Για το ρυθμό μεταβολής της ορμής εκείνη τη στιγμή έχουμε $\frac{\Delta p}{\Delta t} = \Sigma F = -D \cdot x = -K \cdot x$, για

$t = \frac{\pi}{40}$ s είναι $x = 0,2 \cdot \sqrt{2}$ m και $\frac{\Delta p}{\Delta t} = -100 \cdot 0,2 \cdot \sqrt{2}$ ή $\frac{\Delta p}{\Delta t} = -20 \cdot \sqrt{2}$ Kg m/s².

ε) Από το Θ.Μ.Κ.Ε έχουμε $K_{\text{τελ}} - K_{\text{αρχ}} = W_F + W_{F_{\text{ελ}}} \Rightarrow K_{\text{τελ}} = W_F + U_{\text{αρχ}} - U_{\text{τελ}} \Rightarrow$

$\Rightarrow K_{\text{τελ}} = W_F - U_{\text{τελ}} \Rightarrow K_{\text{τελ}} = F \cdot x_1 - \frac{1}{2} \cdot K \cdot x_1^2 \Rightarrow K_{\text{τελ}} = 4 - 2 = 2J.$ Άρα είναι

$K_{\text{τελ}} = \frac{1}{2} \cdot m \cdot v^2 \Rightarrow 2 = \frac{1}{2} \cdot v^2 \Rightarrow v = 2$ m/s.

Όταν όμως πάψει να ασκείται η δύναμη F και ακολουθήσει η α.α.τ με $x = 0,4\eta\mu(10t + \frac{\pi}{2})$ από την Α.Δ.Ε για την ταλάντωση και για $x = x_1$ προκύπτει ότι,

$K + U = E \Rightarrow K = 8 - 2 \Rightarrow K = 6J$, οπότε $K = \frac{1}{2} \cdot m \cdot v^2 \Rightarrow 6 = \frac{1}{2} \cdot v^2 \Rightarrow v = \sqrt{12}$ m/s ή $v = 2 \cdot \sqrt{3}$ m/s.

στ) Αν η δύναμη F καταργηθεί όταν $x = x_1 = 0,2$ m, τότε η προσφερόμενη ενέργεια είναι $E_{\text{πρ}} = W_F = F \cdot x_1 = 20 \cdot 0,2 = 4J$. Τόση βέβαια θα είναι τότε και η ενέργεια E της ταλάντωσης άρα $E = E_{\text{πρ}} = W_F = 4J$ (**$E = 4J$**). Εκείνη τη στιγμή η δυναμική ενέργεια της ταλάντωσης

είναι όση και η δυναμική ενέργεια του ελατηρίου άρα $U = U_{\text{ελ}} = \frac{1}{2} \cdot K \cdot x_1^2 \Rightarrow U_{\text{ελ}} = 2J.$

Από το Θ.Μ.Κ.Ε έχουμε $K_{\text{τελ}} - K_{\text{αρχ}} = W_F + W_{F_{\text{ελ}}} \Rightarrow K_{\text{τελ}} = W_F + U_{\text{αρχ}} - U_{\text{τελ}} \Rightarrow$

$\Rightarrow K_{\text{τελ}} = W_F - U_{\text{τελ}} \Rightarrow K_{\text{τελ}} = W_F - \frac{1}{2} \cdot K \cdot x_1^2 \Rightarrow K_{\text{τελ}} = 4 - 2 = 2J.$

Παρατηρούμε ότι το W_F μέχρι τη στιγμή που παύει να ασκείται η δύναμη F , είναι πάντα ίσο με την ενέργεια E της ταλάντωσης, δηλαδή $W_F = E$. Αν βέβαια η δύναμη καταργείται στη μέγιστη απομάκρυνση ($x = x_{max}$) είναι και $W_F = U_{ελ(max)} = U_{(max)}$ αλλιώς είναι $W_F = K + U_{ελ} = K + U$ σε εκείνη τη θέση.

Γενικά: Για τη μέγιστη απομάκρυνση x_{max} και για σταθερή δύναμη F ισχύει,

$$\Theta.M.K.E: K_{τελ} - K_{αρχ} = W_F + W_{Fελ} \Rightarrow 0 = W_F + U_{αρχ} - U_{τελ} \Rightarrow 0 = F \cdot x_{max} - \frac{1}{2} \cdot K \cdot x_{max}^2 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow x_{max} = \frac{2F}{K}.$$

$$\text{Τότε έχουμε } E = \frac{1}{2} \cdot K \cdot A^2 \Rightarrow A = \frac{2 \cdot \sqrt{2}}{10} = 0,2 \cdot \sqrt{2} \text{ m.}$$

Επίσης τη στιγμή που καταργούμε τη δύναμη F (θεωρούμε $t=0$) είναι $x = x_1 = 0,2\text{m}$, οπότε από τη γενική εξίσωση της α.α.τ: $x = A \cdot \eta\mu(\omega t + \phi_0)$ προκύπτει

$$x_1 = A \cdot \eta\mu(\omega \cdot 0 + \phi_0) \Rightarrow 0,2 = 0,2 \cdot \sqrt{2} \cdot \eta\mu\phi_0 \Rightarrow \eta\mu\phi_0 = \frac{\sqrt{2}}{2} \Rightarrow \eta\mu\phi_0 = \eta\mu\frac{\pi}{4}, \text{ και έχουμε}$$

$$\phi_0 = 2k\pi + \frac{\pi}{4} \text{ με } v > 0 \text{ ή } \phi_0 = 2k\pi + \frac{3\pi}{4} \text{ με } v < 0 \text{ (} k \in \mathbb{Z}^+ \text{)}. \text{ Όμως από την εκφώνηση είναι}$$

$$v > 0, \text{ οπότε κάνουμε δεκτή την πρώτη γενική λύση που για } k=0 \text{ μας δίνει } \phi_0 = \frac{\pi}{4} \text{ rad,}$$

$$(0 \leq \phi_0 < 2\pi \text{ rad}).$$

Επίσης παρατηρούμε ότι η σταθερά D της ταλάντωσης εξακολουθεί να είναι $D = K = 100\text{N/m}$ και $D = K = m\omega^2 \Rightarrow \omega = 10\text{rad/s}$. Τελικά για την εξίσωση της α.α.τ θα

$$\text{έχουμε, } x = 0,2 \cdot \sqrt{2} \cdot \eta\mu\left(10t + \frac{\pi}{4}\right) \text{ (S.I.).}$$

ζ) Όταν εξασκούμε συνεχώς τη δύναμη F τότε στη θέση ισορροπίας της ταλάντωσης Θ.Ι.Τ (που εδώ δεν ταυτίζεται με τη Θ.Φ.Μ του ελατηρίου), ισχύει

$$\Sigma F = 0 \Rightarrow F = F_{ελ} \Rightarrow F = Kx_1 \Rightarrow x_1 = \frac{20}{100} = 0,2\text{m ή } 20\text{cm.}$$

Τότε όμως το πλάτος A της ταλάντωσης θα είναι $A = x_1 = 20\text{cm}$ ή $0,2\text{m}$.

Στην τυχαία θέση, έστω δεξιά από τη Θ.Ι.Τ ισχύει $\Sigma F = F - K \cdot (x_1 + x) \Rightarrow$

$$\Rightarrow \Sigma F = F - K \cdot x_1 - K \cdot x \Rightarrow \Sigma F = -K \cdot x \text{ που είναι μια εξίσωση της μορφής } \Sigma F = -Dx, \text{ άρα πράγματι το σύστημά μας πραγματοποιεί α.α.τ με } D = K = 100\text{N/m.}$$

Ακόμη για $t=0$ είναι $x = -A$ αφού η προς τα δεξιά φορά είναι η θετική. Οπότε από τη γενική εξίσωση της α.α.τ: $x = A \cdot \eta\mu(\omega t + \phi_0)$ προκύπτει $\phi_0 = \frac{3\pi}{2} \text{ rad}$. Ακόμη είναι

$D = K = m\omega^2 \Rightarrow \omega = 10\text{rad/s}$. Τελικά για την εξίσωση της α.α.τ θα έχουμε

$$x = 0,2 \cdot \eta\mu\left(10t + \frac{3\pi}{2}\right) \text{ (S.I.) με ενέργεια ταλάντωσης } E \text{ ίση με, } E = \frac{1}{2} \cdot K \cdot A^2 \text{ ή } \mathbf{E = 2J.}$$