

ΚΥΛΙΣΗ ΣΕ ΚΙΝΟΥΜΕΝΟ ΠΑΤΩΜΑ...

Το σώμα Σ_2 του σχήματος έχει μάζα $M=1\text{Kg}$ και βρίσκεται πάνω σε λείο οριζόντιο δάπεδο.

Πάνω στο Σ_2 βρίσκεται ομογενής κύλινδρος Σ_3 που έχει μάζα $m_3=4\text{Kg}$.

Το Κ.Μ του Σ_3 δένεται μέσω αβαρούς μη εκτατού σχοινιού (οριζόντιου μεταξύ κυλίνδρου – τροχαλίας) το οποίο περνά από τροχαλία μάζας

$$m_2 = \frac{10}{3} \text{Kg} \text{ και έχει}$$

δεμένο στο άλλο του άκρο σώμα μάζας $m_1=2\text{Kg}$.

Όταν αφήσουμε το σώμα μάζας Σ_3 , ελεύθερο τότε αυτό αρχίζει να κυλιέται χωρίς να ολισθαίνει πάνω στο Σ_2 .

α) Να βρείτε την επιτάχυνση του άξονα περιστροφής του κυλίνδρου.

β) Να βρείτε το συνολικό έργο των εξωτερικών δυνάμεων για μετατόπιση του Κ.Μ του κυλίνδρου κατά $x=1,2\text{m}$,

γ) Πόση είναι τότε η κινητική ενέργεια του κάθε σώματος;

δ) Πόσο μετακινήθηκε τότε το Σ_3 πάνω στο Σ_2 ;

ε) Πόσος είναι ο ρυθμός μεταβολής της κινητικής ενέργειας του συστήματος;

Δίνεται $g=10\text{m/s}^2$ και ακόμη $I = \frac{1}{2} \cdot m \cdot R^2$.

Συνοπτική λύση:

α) Για την ταχύτητα του άξονα του κυλίνδρου ισχύει $v_{\text{cm}} = \omega \cdot R + v'$, όπου v' είναι η ταχύτητα του Σ_2 και με παραγωγή προκύπτει

$$\alpha = \alpha_{\gamma\omega\nu} \cdot R + \alpha' \quad (1) \text{ όπου } \alpha' \text{ είναι η επιτάχυνση του } \Sigma_2.$$

Τότε m_1 : $m_1 g - T_1 = m_1 \cdot \alpha \Rightarrow T_1 = 10 - 2 \cdot \alpha \quad (2)$

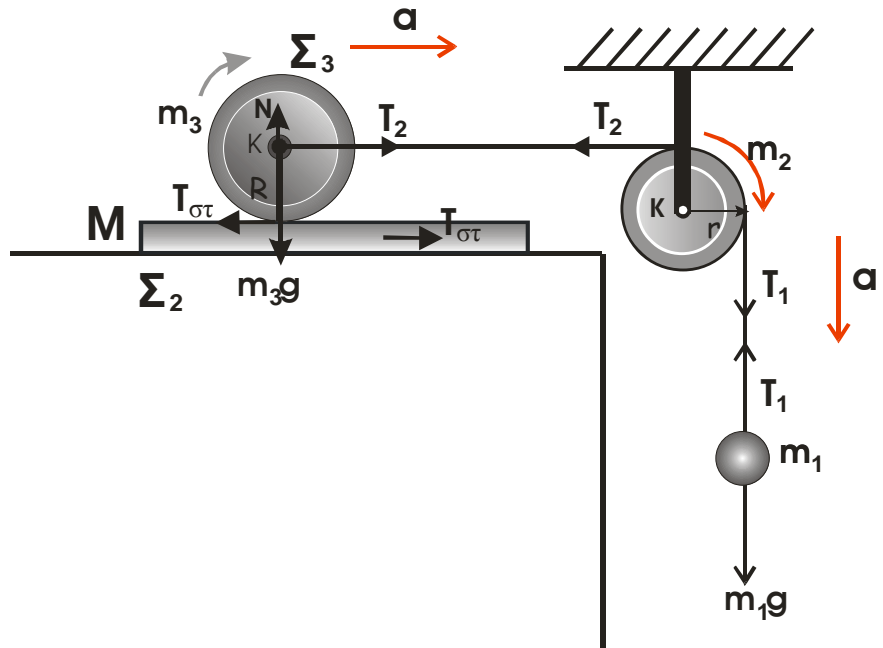
m_2 : $(T_1 - T_2) \cdot r = \frac{1}{2} m_2 \cdot r^2 \cdot \frac{\alpha}{r} \Rightarrow T_1 - T_2 = \frac{5}{3} \cdot \alpha \quad (3)$

m_3 : $T_2 - T_{\sigma\tau} = m_3 \cdot \alpha \quad (4)$ και

$$T_{\sigma\tau} \cdot R = \frac{1}{2} m_3 \cdot R^2 \cdot \alpha_{\gamma\omega\nu} \Rightarrow T_{\sigma\tau} = 2 \cdot \alpha_{\gamma\omega\nu} \cdot R \Rightarrow (1) T_{\sigma\tau} = 2 \cdot (\alpha - \alpha') \quad (5).$$

Από τις σχέσεις (4) και (5) προκύπτει $T_2 = 6 \cdot \alpha - 2 \cdot \alpha' \quad (6).$

M : $T_{\sigma\tau} = M \cdot \alpha' \Rightarrow M \cdot \alpha' = 2 \cdot (\alpha - \alpha') \Rightarrow \alpha' = \frac{2}{3} \cdot \alpha \quad (7).$



Από (6) $\Rightarrow T_2 = 6 \cdot \alpha - 2 \cdot \frac{2}{3} \cdot \alpha \Rightarrow T_2 = \frac{14}{3} \cdot \alpha$ (8). Τότε η σχέση (3) μέσω των (2) \wedge (8) μας δίνει $\alpha = \frac{12}{5} = 2,4 \text{ m/s}^2$.

β) $W_{w1} = m_1 \cdot g \cdot x = 10 \cdot 1,2 = 24 \text{ J}$.

γ) $x = \frac{1}{2} \cdot \alpha \cdot t^2 \Rightarrow t = 1 \text{ s}$. Τότε $v = \alpha \cdot t = 2,4 \text{ m/s}$. Ακόμη $v' = \alpha' \cdot t$ όπου $\alpha' = \frac{2}{3} \cdot \alpha = 1,6 \text{ m/s}^2$ άρα $v' = 1,6 \text{ m/s}$.

$m_1: K_1 = \frac{1}{2} m_1 v^2 = 5,76 \text{ J}$

$m_2: K_2 = \frac{1}{2} I \omega_2^2 = \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} m_2 r^2 \cdot \omega_2^2 = \frac{1}{4} m_2 v^2 = 4,8 \text{ J}$

$M: K_M = \frac{1}{2} M \cdot v'^2 = 1,28 \text{ J}$

$m_3: K_3 = \frac{1}{2} m_3 v^2 + \frac{1}{2} I \omega^2 = \frac{1}{2} m_3 v^2 + \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} m_3 R^2 \cdot \omega^2 = 2v^2 + \omega^2 \cdot R^2$, όπου $\alpha_{\gamma\omega\nu} \cdot R = \alpha - \alpha' \Rightarrow$

$\Rightarrow \alpha_{\gamma\omega\nu} \cdot R = \alpha - \frac{2}{3} \cdot \alpha \Rightarrow \alpha_{\gamma\omega\nu} \cdot R = \frac{1}{3} \cdot \alpha = 0,8 \text{ m/s}^2$ και $\alpha_{\gamma\omega\nu} = \frac{0,8}{R}$ οπότε $\omega = \alpha_{\gamma\omega\nu} \cdot t = \frac{0,8}{R}$ ($t=1 \text{ s}$)

Τότε $K_3 = 2v^2 + \omega^2 \cdot R^2 = 2v^2 + 0,64 = 2 \cdot 5,76 + 0,64 \Rightarrow K_3 = 12,16 \text{ J}$.

Παρατηρούμε ότι $K_{ολ} = K_1 + K_2 + K_3 + K_M = 24 \text{ J} = W_{w1}$.

δ) $x = 1,2 \text{ m}$

$x' = \frac{1}{2} \cdot \alpha' \cdot t^2 \Rightarrow x' = \frac{1}{2} \cdot 1,6 = 0,8 \text{ m}$, άρα $\Delta x = 1,2 - 0,8 = 0,4 \text{ m}$.

ε) $\frac{\Delta K_{ολ}}{\Delta t} = \Sigma F_{εξ} \cdot v = m_1 \cdot g \cdot v = 20 \cdot 2,4 = 48 \text{ J/s}$.

Παρατηρούμε ότι:

$m_1: \frac{\Delta K_1}{\Delta t} = (m_1 \cdot g - T_1) \cdot v = 11,52 \text{ J/s}$,

όπου $T_1 = 15,2 \text{ N}$, $T_2 = 11,2 \text{ N}$ και $T_{\sigma\tau} = 1,6 \text{ N}$.

$m_2: \frac{\Delta K_2}{\Delta t} = (T_1 - T_2) \cdot r \cdot \omega = (T_1 - T_2) \cdot v = 9,6 \text{ J/s}$.

$m_3: \frac{\Delta K_3}{\Delta t} = T_2 \cdot v - T_{\sigma\tau} \cdot v + T_{\sigma\tau} \cdot \omega \cdot R = T_2 \cdot v - T_{\sigma\tau} \cdot v + T_{\sigma\tau} \cdot (v - v') = T_2 \cdot v - T_{\sigma\tau} \cdot v' = 11,2 \cdot 2,4 - 1,6 \cdot 1,6 = 26,88 - 2,56 = 24,32 \text{ J/s}$.

$M: \frac{\Delta K_4}{\Delta t} = T_{\sigma\tau} \cdot v' = 1,6 \cdot 1,6 = 2,56 \text{ J/s}$.

Άρα $\frac{\Delta K_{ολ}}{\Delta t} = 11,52 + 9,6 + 24,32 + 2,56 = 48 \text{ J/s}$.