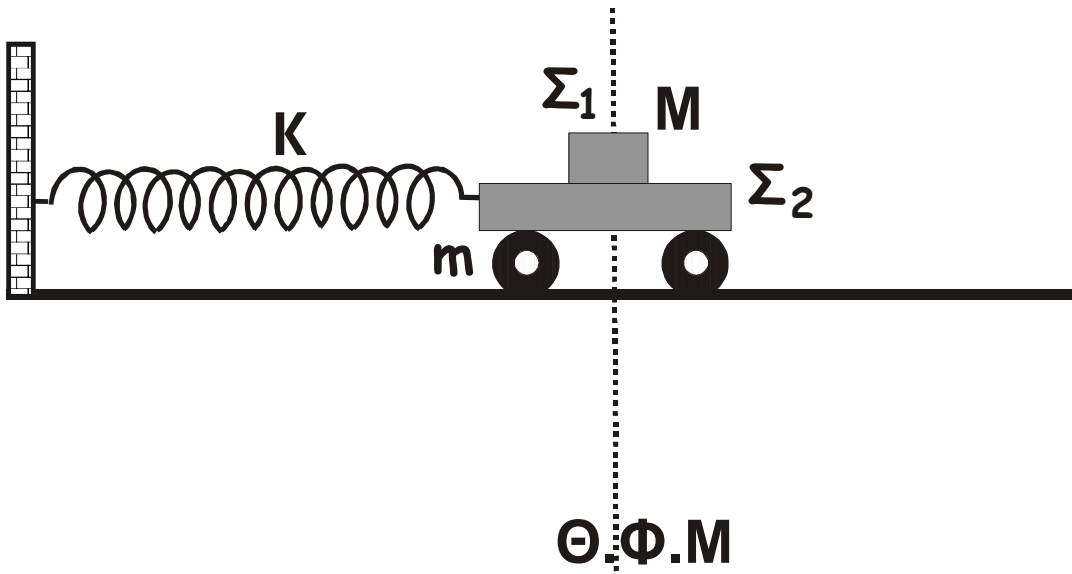


ΤΑΛΑΝΤΩΣΗ-ΚΥΛΙΣΗ- ΟΛΙΣΘΗΣΗ

Τα σώματα Σ_1 και Σ_2 του σχήματος αρχικά ισορροπούν.

Το Σ_1 βρίσκεται πάνω στο Σ_2 . Το επίπεδο επαφής των δυο σωμάτων είναι οριζόντιο και ο συντελεστής τριβής μεταξύ τους είναι $\mu=0,5$. Το Σ_2 βρίσκεται πάνω σε οριζόντιο επίπεδο. Ακόμη το Σ_2 αποτελείται από τέσσερις τροχούς μάζας $m=1\text{Kg}$ και ακτίνας r ο καθένας και είναι δεμένο στο ένα άκρο οριζόντιου ελατηρίου σταθεράς $K=800\text{N/m}$, όπως φαίνεται στο σχήμα. Η συνολική μάζα του Σ_2 θεωρούμε ότι είναι όση και η μάζα των τεσσάρων τροχών του. Κάποια στιγμή και ενώ το σύστημα των δυο σωμάτων ισορροπεί, το απομακρύνουμε κατά Δl και το αφήνουμε ελεύθερο. Θεωρούμε ότι ο κάθε τροχός του Σ_2 κυλίεται χωρίς να ολισθαίνει.



- Να αποδείξετε ότι για το σύστημα των δυο μαζών έχουμε α.α.τ.
- Αν θέλουμε τα δυο σώματα να ταλαντώνονται χωρίς να παρατηρείται ολίσθηση μεταξύ τους τότε ποιο είναι το μεγαλύτερο πλάτος της ταλάντωσης;
- Για το μέγιστο πλάτος ταλάντωσης που υπολογίσατε στο προηγούμενο ερώτημα να γράψετε την εξίσωση της απλής αρμονικής ταλάντωσης του συστήματος, αν για $t=0$ το σύστημα των Σ_1 και Σ_2 βρίσκεται στη θέση $x=+A/2$ από τη θέση ισορροπίας του και κινείται με αρνητική ταχύτητα.
- Αν η ακτίνα του κάθε τροχού είναι $r=2\text{cm}$, τότε πως μεταβάλλεται σε συνάρτηση με το χρόνο η γωνιακή ταχύτητα περιστροφής του κάθε τροχού;
- Να γράψετε την εξίσωση της κινητικής ενέργειας του συστήματος σε συνάρτηση με το χρόνο t και να κάνετε την αντίστοιχη γραφική παράσταση. Δίνεται $g=10\text{m/s}^2$ και ότι η ροπή αδράνειας του κάθε τροχού ως προς τον άξονα περιστροφής του είναι $I=\frac{1}{2} \cdot m \cdot r^2$.

Συνοπτική Λύση:

α) Για το σύστημα των στερεών Σ_1 και Σ_2 ισχύει:

($\Sigma_1 + \Sigma_2$): Μεταφορική κίνηση: $\Sigma F = m_{ολ} \cdot a \Rightarrow F_{ελ} - 4 \cdot T_{στ} = (M + 4m) \cdot a$ (1)

Όπου $T_{στ}$ είναι η στατική τριβή ανάμεσα στον κάθε τροχό του Σ_2 και του οριζόντιου επιπέδου.

Για τη στροφική κίνηση του κάθε τροχού ισχύει:

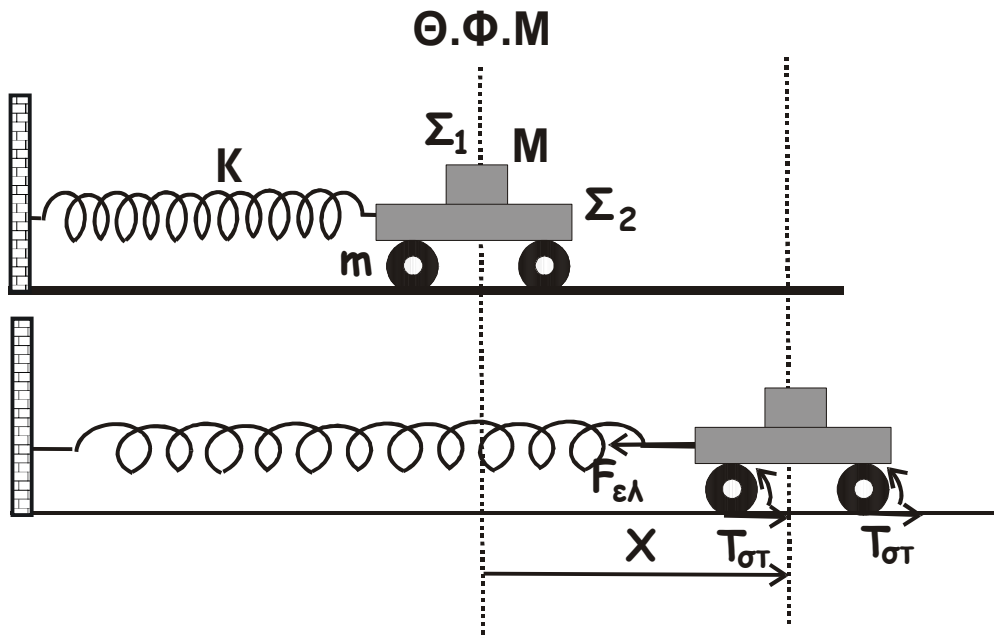
Στροφική κίνηση (m): $T_{στ} \cdot r = \frac{1}{2} \cdot m \cdot r^2 \cdot \alpha_{γων}$. Για κύλιση χωρίς ολίσθηση ισχύει $\alpha = \alpha_{γων} \cdot r$

ή $\alpha_{γων} = \frac{\alpha}{r}$ οπότε έχουμε $T_{στ} \cdot r = \frac{1}{2} \cdot m \cdot r^2 \cdot \frac{\alpha}{r} \Rightarrow T_{στ} = \frac{1}{2} \cdot m \cdot \alpha$ (2) ή $4T_{στ} = 2 \cdot m \cdot \alpha$ (3)

Με πρόσθεση κατά μέλη των (1) \wedge (3) προκύπτει $F_{ελ} = (M + 6m) \cdot a$ (4).

Με διαίρεση κατά μέλη των (2) \wedge (4) προκύπτει $\frac{T_{στ}}{F_{ελ}} = \frac{m}{2(M + 6m)} \Rightarrow$

$$\Rightarrow T_{στ} = \frac{m}{2(M + 6m)} F_{ελ} \quad (5)$$



Σε μια τυχαία απομάκρυνση x από τη Θ.Ι.Τ (που εδώ ταυτίζεται με τη Θ.Φ.Μ του

ελατηρίου) ισχύει $\Sigma F = 4T_{στ} - F_{ελ} \Rightarrow \Sigma F = 4 \cdot \frac{m}{2(M + 6m)} F_{ελ} - F_{ελ} \Rightarrow \Sigma F = -\frac{M + 4m}{M + 6m} F_{ελ} \Rightarrow$

$$\Rightarrow \Sigma F = -\frac{M + 4m}{M + 6m} \cdot K \cdot x \Rightarrow \Sigma F = -D \cdot x \text{ με } D = \frac{M + 4m}{M + 6m} \cdot K = 600 \text{ N/m. Άρα έχουμε α.α.τ με}$$

$D = 600 \text{ N/m.}$

β) Για να μην ολισθαίνει το Σ_1 πάνω στο Σ_2 θα πρέπει το μέτρο της στατικής τριβής να είναι $T_{στ} \leq \mu \cdot N \Rightarrow T_{στ} \leq \mu \cdot M \cdot g$.

Για τη σταθερά ταλάντωσης D_1 του Σ_1 ισχύει $D_1 = M \cdot \omega^2$ ενώ για τη συνολική σταθερά ταλάντωσης του συστήματος έχουμε $D = m_{ολ} \cdot \omega^2$ με $m_{ολ} = M + 4m = 6 \text{ Kg}$. Με διαίρεση

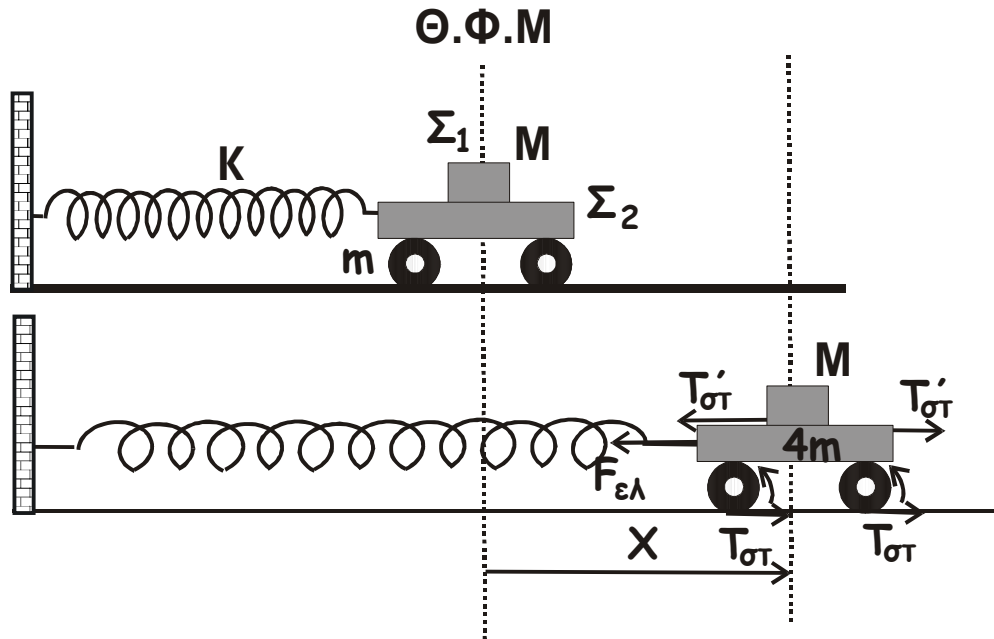
$$\text{κατά μέλη προκύπτει, } D_1 = \frac{M}{m_{ολ}} \cdot D = 200 \text{ N/m.}$$

Οπότε για την ταλάντωση του Σ_1 έχουμε $|T_{στ}| = D_1 \cdot A \leq \mu \cdot M \cdot g \Rightarrow A \leq \frac{\mu \cdot g}{D} m_{ολ}$ ή

$$A \leq \frac{5}{600} \cdot 6 \Rightarrow A \leq 5 \text{ cm, οπότε } A_{\max} = 5 \text{ cm.}$$

ΠΑΡΑΤΗΡΗΣΗ:

Για τη μεταφορική κίνηση μόνο του Σ_2 ισχύει: $\Sigma F=4m \cdot a \Rightarrow$



$\Rightarrow F_{ελ} - 4 \cdot T_{στ} - T'_{στ} = 4m \cdot a$ (6) όπου $T'_{στ}$ είναι η στατική τριβή ανάμεσα στα Σ_1 και Σ_2 .

Ακόμη για το Σ_1 ισχύει: $T'_{στ} = M \cdot a$ (7). Με πρόσθεση κατά μέλη των (6)^(7) προκύπτει $F_{ελ} - 4 \cdot T_{στ} = (M+4m) \cdot a$, που είναι η σχέση (1). Ακόμη από τη σχέση (4) έχουμε (4) $\Rightarrow a = \frac{F_{ελ}}{M+6m} \Rightarrow a = -\frac{K}{M+6m} \cdot x$. Οπότε (7) $\Rightarrow T'_{στ} = -\frac{M}{M+6m} \cdot K \cdot x \Rightarrow$

$\Rightarrow T'_{στ} = -200 \cdot x$. Στην ίδια σχέση μπορούμε να καταλήξουμε και από τη σχέση (6). Άρα πράγματι στη μάζα M ασκείται η στατική τριβή $T'_{στ}$ που μεταβάλλεται με το χρόνο αρμονικά.

γ) Η εξίσωση της α.α.τ του συσσωματώματος ($\Sigma_1 + \Sigma_2$) είναι $x = A_{\max} \cdot \eta\mu(\omega_T \cdot t + \varphi_0)$. Για για $t=0$ είναι $x=2,5\text{cm}$ δεξιά της $\Theta.Φ.Μ$ του ελατηρίου η οποία $\Theta.Φ.Μ$ είναι και η $\Theta.Ι$ του $\Sigma_1 + \Sigma_2$ και $v > 0$. Τότε είναι $\eta\mu\varphi_0 = \frac{1}{2} = \eta\mu \frac{\pi}{6} \Rightarrow \varphi_0 = 2k\pi + \frac{\pi}{6}$ ή $\varphi_0 = 2k\pi + \frac{5\pi}{6}$ με $k \in \mathbb{Z}^+$.

Για $v < 0$ δεχόμαστε τη γενική λύση $\varphi_0 = 2k\pi + \frac{5\pi}{6}$ η οποία για $k=0$ μας δίνει

$$\varphi_0 = \frac{5\pi}{6} \text{ rad. } (0 \leq \varphi_0 < 2\pi \text{ rad}).$$

Ακόμη $\omega_T = \sqrt{\frac{D}{m_{ολ}}} \Rightarrow \omega_T = \sqrt{100} = 10 \text{ rad/s}$. Τελικά έχουμε

$$x = 5 \cdot 10^{-2} \cdot \eta\mu\left(10 \cdot t + \frac{5\pi}{6}\right) \text{ (S.I.)}$$

δ) Η ταχύτητα της α.α.τ είναι $v = v_{\max} \cdot \sin(\omega_T \cdot t + \phi_0)$, με $v_{\max} = \omega_T \cdot A \Rightarrow v_{\max} = 0,5 \text{ m/s}$.
Άρα έχουμε, $v = 0,5 \cdot \sin(10 \cdot t + \frac{5\pi}{6})$ (S.I).

Όμως η v είναι η γραμμική ταχύτητα των τροχών κάθε χρονική στιγμή για την οποία ισχύει $v = \omega \cdot r \Rightarrow \omega = \frac{v}{r} \Rightarrow \omega = 25 \cdot \sin(10 \cdot t + \frac{5\pi}{6})$ (S.I).

ε) Για την κινητική ενέργεια του Σ_1 έχουμε $K_1 = \frac{1}{2} M \cdot v^2$. Για την κινητική ενέργεια του Σ_2 έχουμε $K_2 = \frac{1}{2} 4m \cdot v^2 + 4 \cdot \frac{1}{2} I \cdot \omega^2$ με $I = \frac{1}{2} \cdot m \cdot r^2$ και $\omega = \frac{v}{r}$. Άρα έχουμε,

$K_2 = \frac{1}{2} 4m \cdot v^2 + 4 \cdot \frac{1}{2} \cdot \frac{1}{2} \cdot m \cdot r^2 \cdot \omega^2 \Rightarrow K_2 = 2 \cdot m \cdot v^2 + m \cdot v^2 \Rightarrow K_2 = 3 \cdot m \cdot v^2$. Έτσι η συνολική κινητική ενέργεια των $\Sigma_1 + \Sigma_2$, είναι

$K = K_1 + K_2 \Rightarrow K = \frac{1}{2} M \cdot v^2 + 3 \cdot m \cdot v^2 \Rightarrow K = 4 \cdot v^2$ με

$v = 0,5 \cdot \sin(10 \cdot t + \frac{5\pi}{6})$ (S.I).

Οπότε έχουμε $K = 4 \cdot 0,25 \cdot \sin^2(10 \cdot t + \frac{5\pi}{6}) \Rightarrow$

$\Rightarrow K = \sin^2(10 \cdot t + \frac{5\pi}{6})$.

