

ΘΕΜΑ Α

A1. γ) [Είναι $V = N\omega BA = N \frac{2\pi}{T} BA$]

A2. α) [Είναι $B = 4\pi k_\mu n l$. Ο αριθμός σπειρών ανά μονάδα μήκους $n = \frac{N}{\ell}$ δεν αλλάζει]

A3. γ) [Από την εξίσωση της συνέχειας $A_1 v_1 = A_2 v_2$ με $A_1 > A_2$ έχουμε $v_1 < v_2$. Από την εξίσωση του Bernoulli $P_1 + \frac{1}{2} \rho v_1^2 = P_2 + \frac{1}{2} \rho v_2^2$ προκύπτει $P_1 > P_2$]

A4. δ)

A5. α. Σ β. Λ γ. Σ δ. Σ ε. Λ

ΘΕΜΑ Β

B1. α) iii.

B) Από τη συνθήκη κύλισης έχουμε $v_{cm} = \omega R$.

Η γραμμική ταχύτητα του σημείου A είναι $v_{\gamma\rho(A)} = \omega R \Rightarrow v_{\gamma\rho(A)} = v_{cm}$.

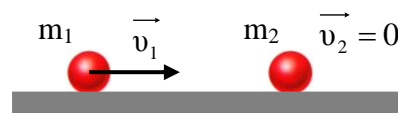
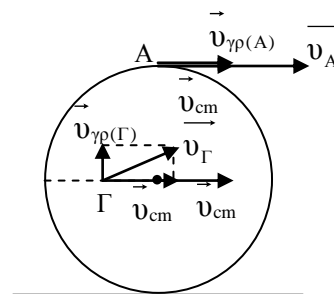
Η συνολική ταχύτητα του σημείου A έχει μέτρο $v_A = v_{cm} + v_{cm} \Rightarrow v_A = 2v_{cm}$.

Η γραμμική ταχύτητα του σημείου Γ είναι $v_{\gamma\rho(\Gamma)} = \omega \frac{R}{2} \Rightarrow v_{\gamma\rho(\Gamma)} = \frac{v_{cm}}{2}$.

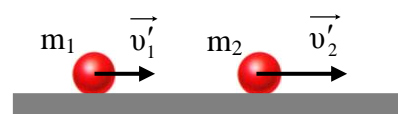
Η συνολική ταχύτητα του σημείου Γ έχει μέτρο $v_\Gamma = \sqrt{v_{cm}^2 + v_{\gamma\rho(\Gamma)}^2} \Rightarrow$

$$\Rightarrow v_\Gamma = \sqrt{v_{cm}^2 + \left(\frac{v_{cm}}{2}\right)^2} \Rightarrow v_\Gamma = \sqrt{v_{cm}^2 + \frac{v_{cm}^2}{4}} \Rightarrow v_\Gamma = \sqrt{\frac{5v_{cm}^2}{4}} \Rightarrow v_\Gamma = \frac{\sqrt{5}v_{cm}}{2}$$

Ο ζητούμενος λόγος είναι $\frac{v_\Gamma}{v_A} = \frac{\frac{\sqrt{5}v_{cm}}{2}}{2v_{cm}} \Rightarrow \frac{v_\Gamma}{v_A} = \frac{\sqrt{5}}{4}$.

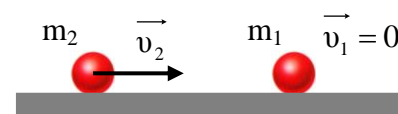


ΠΡΙΝ

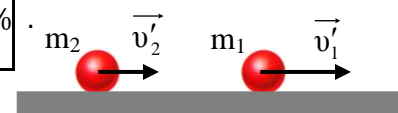


ΜΕΤΑ

Άλλίως: Το Π_1 είναι ανεξάρτητο της v_1 και συμμετρικό στις μάζες m_1 και m_2 . Άρα $\Pi_1 = \Pi_2$.



ΠΡΙΝ



ΜΕΤΑ

B2. α) ii.

β) Στην πρώτη περίπτωση οι εξισώσεις των ταχυτήτων μετά

την κρούση είναι $v_1' = \frac{m_1 - m_2}{m_1 + m_2} v_1$ (1) και $v_2' = \frac{2m_1}{m_1 + m_2} v_1$ (2).

Το πρώτο ποσοστό είναι $\Pi_1 = \frac{\Delta K_2}{K_1} 100\% = \frac{\frac{1}{2}m_2 v_2'^2 - 0}{\frac{1}{2}m_1 v_1^2} 100\% =$

$$= \frac{m_2 v_2'^2}{m_1 v_1^2} 100\% = \frac{m_2}{m_1 v_1^2} \frac{4m_1^2 v_1^2}{(m_1 + m_2)^2} 100\% \Rightarrow \Pi_1 = \frac{4m_1 m_2}{(m_1 + m_2)^2} 100\%$$

Στη δεύτερη περίπτωση οι εξισώσεις των ταχυτήτων μετά

την κρούση είναι $v_2' = \frac{m_2 - m_1}{m_1 + m_2} v_2$ (3) και $v_1' = \frac{2m_2}{m_1 + m_2} v_2$ (4).

Το δεύτερο ποσοστό είναι $\Pi_2 = \frac{\Delta K_1}{K_2} 100\% = \frac{\frac{1}{2}m_1 v_1'^2 - 0}{\frac{1}{2}m_2 v_2^2} 100\% =$

$$= \frac{m_1 v_1'^2}{m_2 v_2^2} 100\% = \frac{m_1}{m_2 v_2^2} \frac{4m_2^2 v_2^2}{(m_1 + m_2)^2} 100\% \Rightarrow \Pi_2 = \frac{4m_1 m_2}{(m_1 + m_2)^2} 100\%$$

Άρα $\Pi_1 = \Pi_2$.

B3. α) i.

β) Επειδή η στάθμη είναι σταθερή, η παροχή της βρύσης είναι ίση με την παροχή από την οπή, δηλαδή $\Pi = Av_0$ (1).

Από το θεώρημα Torricelli είναι $v_0 = \sqrt{2g(H - h_1)}$ (2).

Για την οριζόντια βολή της φλέβας ισχύουν οι εξισώσεις:
Στον άξονα x $v_x = v_0$ (3) και στον άξονα ψ $v_\psi = gt$ (5)

$$x = v_0 t \quad (4) \quad \psi = \frac{1}{2} g t^2 \quad (6).$$

Στο σημείο Δ ($x = S$ και $\psi = h_1$) (6) $\Rightarrow h_1 = \frac{1}{2} g t_\Delta^2 \Rightarrow t_\Delta = \sqrt{\frac{2h_1}{g}}$

και (4) $\Rightarrow S = v_0 t_\Delta \Rightarrow S = v_0 \sqrt{\frac{2h_1}{g}}$ (7).

Στο σημείο Z ($x = \frac{S}{2}$ και $\psi = h_1 - h_2$)

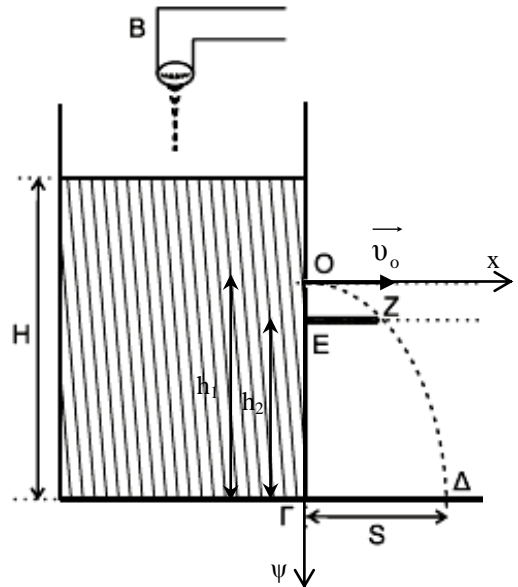
(6) $\Rightarrow h_1 - h_2 = \frac{1}{2} g t_z^2 \Rightarrow t_z = \sqrt{\frac{2(h_1 - h_2)}{g}}$ και

(4) $\Rightarrow \frac{S}{2} = v_0 t_z \Rightarrow \frac{S}{2} = v_0 \sqrt{\frac{2(h_1 - h_2)}{g}} \Rightarrow S = 2v_0 \sqrt{\frac{2(h_1 - h_2)}{g}}$ (8).

Από τις (7) και (8) εξισώνοντας έχουμε $v_0 \sqrt{\frac{2h_1}{g}} = 2v_0 \sqrt{\frac{2(h_1 - h_2)}{g}} \Rightarrow$

$$\Rightarrow \frac{2h_1}{g} = 4 \frac{2(h_1 - h_2)}{g} \Rightarrow h_1 = 4h_1 - 4h_2 \Rightarrow 3h_1 = 4h_2 \Rightarrow h_1 = \frac{4}{3} h_2 \Rightarrow h_1 = \frac{4}{3} \frac{21H}{32} \Rightarrow \boxed{h_1 = \frac{7H}{8}}.$$

$$\text{Άρα (2)} \Rightarrow v_0 = \sqrt{2g\left(H - \frac{7H}{8}\right)} \Rightarrow v_0 = \sqrt{2g \frac{H}{8}} \Rightarrow \boxed{v_0 = \frac{1}{2} \sqrt{gH}} \text{ και (1)} \Rightarrow \boxed{\Pi = \frac{A}{2} \sqrt{gH}}.$$



Άλλιώς: Από $S = v_0 t_\Delta$ και $\frac{S}{2} = v_0 t_z$ βλέπουμε ότι $t_\Delta = 2t_z \Rightarrow \sqrt{\frac{2h_1}{g}} = 2 \sqrt{\frac{2(h_1 - h_2)}{g}}$.

ΘΕΜΑ Γ

Γ1. Σε τυχαία χρονική στιγμή t, λόγω της επίδρασης της δύναμης \vec{F} ,

ο αγωγός έχει ταχύτητα \vec{v} και αναπτύσσεται πάνω του ΗΕΔ από επαγωγή με θετικό το άκρο K και τιμή $E_{\epsilon\pi} = B_1 v L$ (1).

Η πολικότητά της προκύπτει με εύρεση της δύναμης από τον κανόνα των τριών δακτύλων του δεξιού χεριού σε θετικό φορτίο του αγωγού που κινείται δεξιά.

Το κύκλωμα διαρρέεται από ρεύμα με τη φορά που δείχνει το

$$\text{σχήμα και ένταση } I_{\epsilon\pi} = \frac{E_{\epsilon\pi}}{R_{\text{ολ}}} \Rightarrow I_{\epsilon\pi} = \frac{E_{\epsilon\pi}}{R_1 + R_{\text{ΚΛ}}} \quad (2).$$

Στον αγωγό ασκείται δύναμη Laplace με φορά προς τα αριστερά, όπως διαπιστώνουμε με τον κανόνα των τριών δακτύλων του δεξιού

χεριού, **αντίθετης φοράς από την \vec{F} (κανόνας Lenz)** και μέτρου $F_L = B_1 I_{\epsilon\pi} L$ (3).

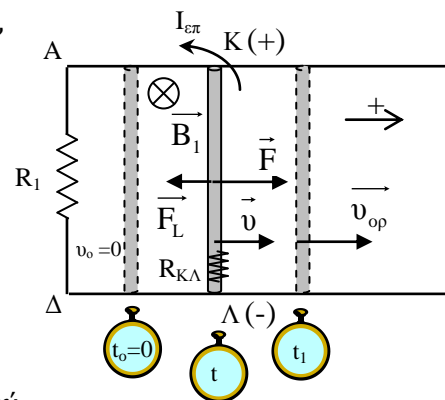
Από τον Θ.Ν.Μ. για τον αγωγό, με θετική φορά προς τα δεξιά έχουμε $\Sigma \vec{F} = m \vec{a} \Rightarrow F - F_L = ma$.

Επειδή η ταχύτητα αυξάνεται, αυξάνονται η $E_{\epsilon\pi}$, το $I_{\epsilon\pi}$ και η F_L και η $\Sigma F = F - F_L$ μειώνεται. Δηλαδή μειώνεται και το μέτρο της επιτάχυνσης μέχρι να μηδενιστεί και **ο αγωγός κάνει επιταχυνόμενη κίνηση με επιτάχυνση που συνεχώς μειώνεται**.

Όταν μηδενιστεί, δηλαδή όταν $\Sigma \vec{F} = 0$, ο αγωγός θα αποκτήσει την οριακή του ταχύτητα. Έτσι έχουμε

$$\Sigma \vec{F} = 0 \Rightarrow F - F_L = 0 \Rightarrow F = B_1 I_{\epsilon\pi} L \Rightarrow F = B_1 \frac{E_{\epsilon\pi}}{R_1 + R_{\text{ΚΛ}}} L \Rightarrow F = B_1 \frac{B_1 v_{\text{op}} L}{R_1 + R_{\text{ΚΛ}}} L \Rightarrow F = \frac{B_1^2 v_{\text{op}} L^2}{R_1 + R_{\text{ΚΛ}}} \Rightarrow$$

$$\Rightarrow 0,8 = \frac{1^2 v_{\text{op}}^2}{2+3} \Rightarrow \boxed{v_{\text{op}} = 4 \frac{\text{m}}{\text{s}}}.$$

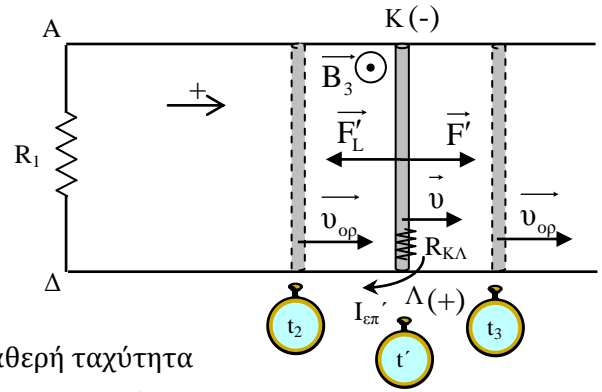


Γ2. Στον χώρο όπου δεν υπάρχει μαγνητικό πεδίο ($B_2 = 0$), ο αγωγός κάνει ευθύγραμμη ομαλή κίνηση, από τη χρονική στιγμή t_1 μέχρι και τη χρονική στιγμή t_2 , οπότε και εισέρχεται στο ομογενές μαγνητικό πεδίο B_3 . Λόγω αλλαγής της κατεύθυνσης του μαγνητικού πεδίου, **αλλάζει η φορά του επαγωγικού ρεύματος**, με

συνέπεια η \vec{F}'_L να παραμένει πάλι προς τα αριστερά, αντίθετη της κίνησης του αγωγού (**κανόνας Lenz**). Αυτό σημαίνει ότι, για να συνεχίσει ο αγωγός να κινείται με σταθερή ταχύτητα μέτρου $v_0 = 4 \text{ m/s}$, θα πρέπει η δύναμη \vec{F}' να έχει φορά προς τα δεξιά.

Για το μέτρο της \vec{F}' είναι $E_{\text{επ}'} = B_3 v_{\text{op}} L \Rightarrow E_{\text{επ}'} = 1 \cdot 4 \cdot 1 \text{ V} \Rightarrow \boxed{E_{\text{επ}'} = 4 \text{ V}}$, $I_{\text{επ}'} = \frac{E_{\text{επ}'}}{R_1 + R_{\text{KL}}} \Rightarrow I_{\text{επ}'} = \frac{4}{5} \text{ A} \Rightarrow$

$\Rightarrow \boxed{I_{\text{επ}'} = 0,8 \text{ A}}$, $F'_L = B_3 I_{\text{επ}'} L \Rightarrow F'_L = 1 \cdot 0,8 \cdot 1 \text{ N} \Rightarrow \boxed{F'_L = 0,8 \text{ N}}$ και $\Sigma \vec{F} = 0 \Rightarrow F' - F'_L = 0 \Rightarrow \boxed{F' = 0,8 \text{ N}}$.



Γ3. Από τη χρονική στιγμή t_2 μέχρι τη χρονική στιγμή t_3 ο αγωγός κινείται με σταθερή ταχύτητα, οπότε και το ρεύμα είναι σταθερό και ίσο με $I_{\text{επ}'} = 0,8 \text{ A}$.

Άρα $q_{\text{επ}} = I_{\text{επ}'} \cdot \Delta t \Rightarrow \Delta t = \frac{0,2}{0,8} \text{ s} \Rightarrow \boxed{\Delta t = 0,25} \text{ s}$.

Από τον νόμο του Joule βρίσκουμε $Q = I_{\text{επ}'}^2 \cdot (R_1 + R_{\text{KL}}) \cdot \Delta t \Rightarrow Q = 0,8^2 \cdot 5 \cdot 0,25 \text{ J} \Rightarrow \boxed{Q = 0,8 \text{ J}}$.

Άλλίως: Από τον νόμο του Neumann είναι

$$q_{\text{επ}} = \frac{\Delta \Phi}{R_{\text{ολ}}} \Rightarrow \Delta \Phi = 0,2 \cdot 5 \text{ Wb} = 1 \text{ Wb}.$$

Όμως $\Delta \Phi = B_3 \cdot L \cdot \Delta x \Rightarrow \Delta x = 1 \text{ m}$.

Άρα $Q = E_{\eta\lambda} = |W_{F'_L}| \Rightarrow Q = F'_L \cdot \Delta x \Rightarrow Q = 0,8 \cdot 1 \text{ J} \Rightarrow Q = 0,8 \text{ J}$.

Γ4. Κλείνοντας τον διακόπτη η ολική αντίσταση του κυκλώματος γίνεται

$$R_{\text{ολ}'} = R_{\text{KL}} + \frac{R_1 \cdot R_2}{R_1 + R_2} \Rightarrow R_{\text{ολ}'} = 3 + \frac{2 \cdot 2}{2 + 2} \Rightarrow$$

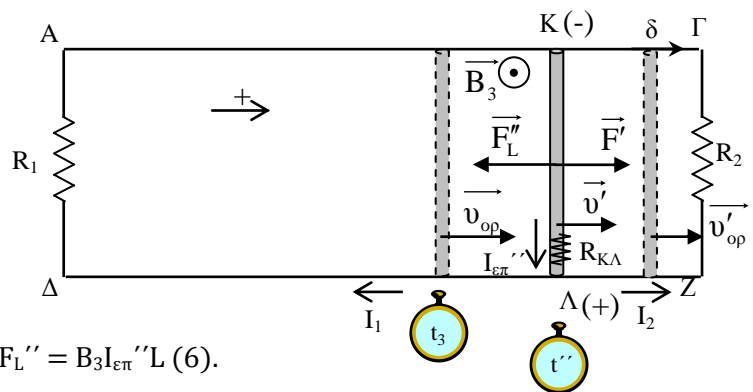
$\Rightarrow R_{\text{ολ}'} = 3 + 1 \Rightarrow \boxed{R_{\text{ολ}'} = 4 \Omega}$.

Σε τυχαία χρονική στιγμή t' στην οποία

ο αγωγός έχει ταχύτητα v' έχουμε:

$E_{\text{επ}''} = B_3 v' L$ (4) με την πολικότητα

που φαίνεται στο σχήμα, $I_{\text{επ}''} = \frac{E_{\text{επ}''}}{R_{\text{ολ}'}}$ (5) και $F_{L''} = B_3 I_{\text{επ}''} L$ (6).



Από τον Θ.Ν.Μ. για τον αγωγό, με θετική φορά προς τα δεξιά έχουμε $\Sigma \vec{F} = m \vec{a}' \Rightarrow F' - F_{L''} = m \vec{a}'$.

Με το κλείσιμο του διακόπτη, η ολική αντίσταση μειώνεται και το επαγωγικό ρεύμα είναι αυξημένο. Αυτό σημαίνει ότι αρχικά $F_L > F'$ και η κίνηση είναι επιβραδυνόμενη. Το μέτρο της επιβράδυνσης μειώνεται μέχρι να μηδενιστεί. Τότε θα είναι $\Sigma \vec{F} = 0$ και ο αγωγός θα αποκτήσει τη νέα του οριακή του ταχύτητα.

Έτσι έχουμε $\Sigma \vec{F} = 0 \Rightarrow F' - F_{L''} = 0 \Rightarrow F' = B_3 I_{\text{επ}''} L \Rightarrow F' = B_3 \frac{E_{\text{επ}''}}{R_{\text{ολ}'}} L \Rightarrow F' = B_3 \frac{B_3 v'_{\text{op}} L}{R_{\text{ολ}'}} L \Rightarrow$

$\Rightarrow F = \frac{B_3^2 v'_{\text{op}} L^2}{R_{\text{ολ}'}} \Rightarrow 0,8 = \frac{1^2 v'_{\text{op}} 1^2}{4} \Rightarrow \boxed{v'_{\text{op}} = 3,2 \frac{\text{m}}{\text{s}}}$.

Όταν θα αποκτηθεί η νέα οριακή ταχύτητα θα είναι

(4) $\Rightarrow E_{\text{επ}''} = 1 \cdot 3,2 \cdot 1 \text{ V} \Rightarrow E_{\text{επ}''} = 3,2 \text{ V}$ και (5) $\Rightarrow I_{\text{επ}''} = \frac{3,2}{4} \text{ A} \Rightarrow I_{\text{επ}''} = 0,8 \text{ A}$.

Για την τάση V_{AK} (με $V_{\text{A}} > V_{\text{K}}$) ισχύει $V_{\text{AK}} = E_{\text{επ}''} - I_{\text{επ}''} R_{\text{KL}} \Rightarrow V_{\text{AK}} = 3,2 - 0,8 \cdot 3 \Rightarrow V_{\text{AK}} = 0,8 \text{ V}$, οπότε $V_{\text{KL}} = -V_{\text{AK}} \Rightarrow \boxed{V_{\text{KL}} = -0,8 \text{ V}}$.

Για τις εντάσεις των ρευμάτων στους αντιστάτες είναι $I_1 = \frac{V_{\text{AK}}}{R_1} \Rightarrow I_1 = \frac{0,8}{2} \text{ A} \Rightarrow \boxed{I_1 = 0,4 \text{ A}}$

και $I_2 = \frac{V_{\text{AK}}}{R_2} \Rightarrow I_2 = \frac{0,8}{2} \text{ A} \Rightarrow \boxed{I_2 = 0,4 \text{ A}}$.

Άλλίως:

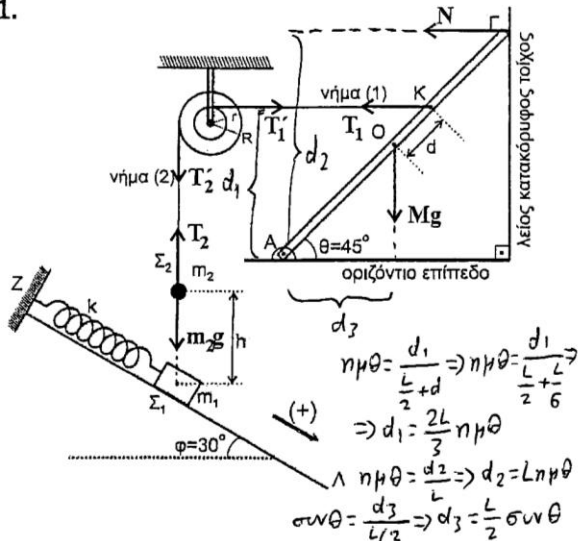
$V_{\text{AK}} = I_{\text{επ}''} \cdot R_{1,2} \Rightarrow$

$\Rightarrow V_{\text{AK}} = 0,8 \cdot 1 \text{ V} \Rightarrow$

$\Rightarrow V_{\text{AK}} = 0,8 \text{ V}$.

ΘΕΜΑ Δ

Δ1.



Από την ισορροπία της m_2 και από τον 1^ο Νόμο του Newton έχουμε:
 $\Sigma F=0 \Leftrightarrow m_2 g = T_2 \Leftrightarrow T_2 = 30\text{N}$

Ισχύουν $T_1' = T_1$ και $T_2' = T_2$.

Από την ισορροπία της διπλής τροχαλίας και ως προς το Κ.Μ της έχουμε
 $\Sigma \tau = 0 \Leftrightarrow T_2 R = T_1 r \Leftrightarrow 2T_2 r = T_1 r \Leftrightarrow T_1 = 2T_2 = 60\text{N}$.

Από την ισορροπία της ράβδου και ως προς το σημείο (Α) έχουμε:

$$\begin{aligned} \Sigma \tau_A = 0 &\Leftrightarrow N \cdot L \cdot \eta \mu \theta + T_1 \cdot \left(\frac{L}{2} + d\right) \eta \mu \theta = Mg \cdot \frac{L}{2} \cdot \sigma \nu \theta \\ \Leftrightarrow N \cdot L + T_1 \cdot \left(\frac{L}{2} + \frac{L}{6}\right) &= Mg \cdot \frac{L}{2} \Leftrightarrow N \cdot L + \frac{2}{3} T_1 \cdot L = Mg \cdot \frac{L}{2} \\ \Leftrightarrow N = \frac{Mg}{2} - \frac{2}{3} T_1 &\Leftrightarrow N = 50 - 40 \Leftrightarrow N = 10\text{N} \end{aligned}$$

Δ2.

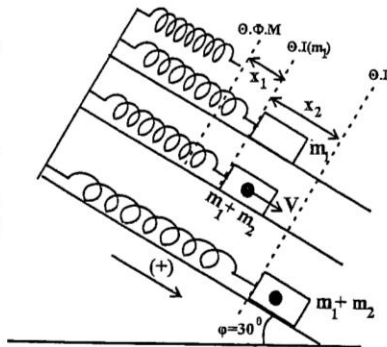
Από την ισορροπία της m_1 έχουμε:

$$\begin{aligned} \Sigma F = 0 &\Leftrightarrow m_1 g \eta \mu \phi = K x_1 \\ \Leftrightarrow x_1 &= \frac{5}{100} = 5 \cdot 10^{-2} \text{m} \end{aligned}$$

1 μονάδα

Η κρούση είναι πλαστική και για τη ΘI της ταλάντωσης ισχύει:

$$\begin{aligned} \Sigma F' = 0 &\Leftrightarrow (m_1 + m_2) g \eta \mu \phi = K(x_1 + x_2) \\ \Leftrightarrow x_2 &= \frac{m_2 g \eta \mu \phi}{K} = 15 \cdot 10^{-2} \text{m} \end{aligned}$$



Η κοινή ταχύτητα του συσσωματώματος είναι $V = \frac{3\sqrt{3}}{4} \text{m/s}$.

Τότε για την ταλάντωση του συσσωματώματος από την

$$\text{Α.Δ.Ε: } K + U = E \Leftrightarrow \frac{1}{2} (m_1 + m_2) V^2 + \frac{1}{2} K x_2^2 = \frac{1}{2} K A^2 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow 4 \frac{9 \cdot 3}{16} + 100 \cdot 225 \cdot 10^{-4} = 100 \cdot A^2 \Leftrightarrow \frac{27}{4} + 2,25 = 100 \cdot A^2 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow A = \sqrt{\frac{6,75 + 2,25}{100}} = \sqrt{\frac{9}{100}} \Leftrightarrow A = 0,3 \text{m}$$

* Με x_2 μέχρι το φυσικό μήκος:

$$(m_1 + m_2) g \eta \mu \phi = K x_2 \Rightarrow 20 = 100 x_2 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow x_2 = 0,2 \text{m}$$

$$x = x_2 - x_1 \Rightarrow x = 0,2 - 0,05 \Rightarrow x = 0,15 \text{m}$$

Δ3.

Για την α.α.τ του συσσωματώματος ισχύει:

$$x = A \eta \mu(\omega t + \phi_0), \text{ όπου } \omega = \sqrt{\frac{K}{m_1 + m_2}} \Leftrightarrow \omega = \sqrt{\frac{100}{4}} = 5 \text{ rad/s}$$

$$\text{Ακόμη για } t=0 \text{ είναι } x = -x_2 \Leftrightarrow 15 \cdot 10^{-2} = 30 \cdot 10^{-2} \eta \mu \phi_0 \Leftrightarrow \eta \mu \phi_0 = -\frac{1}{2} \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \phi_0 = 2k\pi + \pi + \frac{\pi}{6} \text{ με } v < 0 \text{ (απορρίπτεται) ή}$$

$$\phi_0 = 2k\pi - \frac{\pi}{6} \text{ με } v > 0 \text{ από όπου για } k=1 \text{ προκύπτει } \phi_0 = \frac{11\pi}{6} \text{ rad}$$

$$\text{Τελικά: } x = 0,3 \eta \mu\left(5t - \frac{11\pi}{6}\right) \text{ (S.I)}$$

$$* \text{ ή } T = 2\pi \sqrt{\frac{m_1 + m_2}{K}} = 2\pi \sqrt{\frac{4}{100}} = \frac{2\pi}{5} \text{ s}$$

$$\omega = \frac{2\pi}{T} = \frac{2\pi}{2\pi/5} = 5 \text{ rad/s}$$

Δ4.

Από την Α.Δ.Ο (x,x):

$$m_2 v_{2x} = (m_1 + m_2) V \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow m_2 v_2 \eta \mu \phi = (m_1 + m_2) V \Leftrightarrow$$

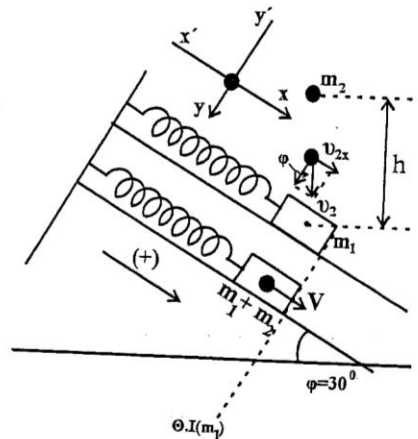
$$\Leftrightarrow \frac{3}{2} v_2 = 4 \frac{3\sqrt{3}}{4} \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow v_2 = 2\sqrt{3} \text{ m/s}$$

$$\text{Ακόμη } v_2^2 = 2gh \Leftrightarrow$$

$$h = \frac{v_2^2}{2g} \Leftrightarrow h = \frac{12}{20} = 0,6 \text{m} \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow h = 0,6 \text{m}$$



$$\text{Αλλά: } v_2 = gt \Rightarrow 2\sqrt{3} = 10t \Rightarrow$$

$$\Rightarrow t = \frac{\sqrt{3}}{5} \text{ s}$$

$$h = \frac{1}{2} g t^2 \Rightarrow h = \frac{1}{2} 10 \frac{3}{25} \text{ m} \Rightarrow h = \frac{30}{50} \text{ m} \Rightarrow h = 0,6 \text{m}$$

Δ5.

$$x_{m \rightarrow x} = x_2 + A = 0,2 + 0,3 = 0,5 \text{m}$$

Για $x = +A = 0,3 \text{m}$ είναι $|F_{\text{εξ}}^{(\text{max})}| = K \cdot A = 30 \text{N}$.

$$\text{(ή } \Delta L_{\text{max}} = x_1 + x_2 + A = 0,5 \text{m) } |F_{\text{ελ}}^{(\text{max})}| = K \cdot \Delta L_{\text{max}} = 50 \text{N}$$

$$\text{Τελικά: } \frac{|F_{\text{ελ}}^{(\text{max})}|}{|F_{\text{εξ}}^{(\text{max})}|} = \frac{K \cdot \Delta L_{\text{max}}}{K \cdot A} = \frac{\Delta L_{\text{max}}}{A} = \frac{5}{3} \Leftrightarrow \frac{|F_{\text{ελ}}^{(\text{max})}|}{|F_{\text{εξ}}^{(\text{max})}|} = \frac{5}{3}$$